

# Advanced Computational Physics

**Zeitentwicklung von 1d Vielteilchensystemen:  
Berechnung mittels Matrix Produkt Zuständen**

*Zusammenfassung*

Sommersemester 2015

H. G. EVERTZ



• **Pseudoinverse** :  $D_{\alpha\beta}^{\text{inv}} = 1/D_{\alpha\beta}$  wenn  $D_{\alpha\beta} > \varepsilon$ , und  $= 0$  sonst, mit z.B.  $\varepsilon = 10^{-10}$ .

• **Schmidt-Zerlegung** : Ein qm System wird in beliebige Teilsysteme A,B aufgeteilt, mit orthonormalen Basen  $|j\rangle_A, |k\rangle_B$ . Allgemeiner Zustand:  $|\psi\rangle = \sum_{jk} c_{jk} |j\rangle_A |k\rangle_B$ .

SVD:  $C = \tilde{U} D \tilde{V}^\dagger$ , mit unitären Basistransformationen  $\tilde{U}$  und  $\tilde{V}$ , die man auf  $|j\rangle_A$  und  $|k\rangle_B$  anwenden kann.

$$\Rightarrow |\psi\rangle = \sum_{\alpha=1}^{\chi} \lambda_{\alpha} |A\rangle_{\alpha} |B\rangle_{\alpha}, \quad \sum_{\alpha=1}^{\chi} \lambda_{\alpha}^2 = 1 \quad \text{mit Schmidt-Rang } \chi. \quad (7)$$

Bei einem Produktzustand gibt es nur 1 Summanden:  $\chi = 1, \lambda = 1$ .

**Reduzierte Dichtematrix** :

$$\hat{\rho}_A \equiv \text{Tr}_B \hat{\rho} = \sum_{\alpha=1}^{\chi} \lambda_{\alpha} |A\rangle_{\alpha} \langle A|_{\alpha} \quad (8)$$

**Entanglement** :

$$S_A = -\text{Tr} \hat{\rho}_A \log \hat{\rho}_A = \sum_{\gamma} \lambda_{\gamma}^2 \log \lambda_{\gamma}^2 \quad (9)$$

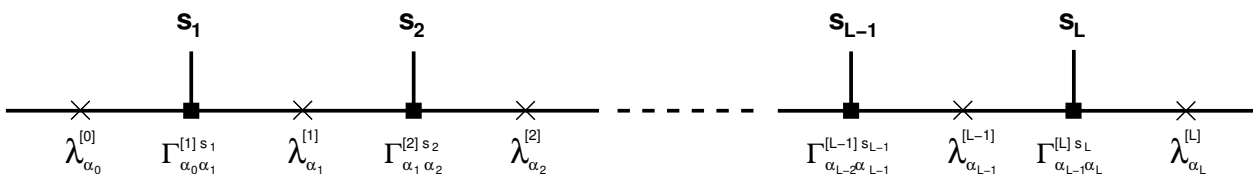
**Normierung eines MPS** : Aus der Darstellung als Sequenz von Basistransformationen folgt

$$\sum_{s_j} (A^{[j]s_j})^\dagger A^{[j]s_j} = \mathbb{1} \quad \begin{array}{c} \text{A}^{[j]*} \\ \alpha_j' \\ \text{---} \\ \text{---} \\ \text{---} \\ \alpha_j \\ \text{A}^{[j]} \end{array} = \delta_{\alpha\alpha'} \quad (10)$$

• **Kanonische Darstellung eines MPS** :

Die Singulärwerte aus der Schmidt-Zerlegung werden aus den A-Matrizen herausgezogen (durch Multiplikation mit der Pseudoinversen von  $\lambda$ ). Dies definiert die Gamma-Matrizen. Man kann auch noch die Zahlen  $\lambda_0 = \lambda_L = 1$  definieren.

$$A_{\alpha_{j-1} \alpha_j}^{[j]s_j} =: \lambda_{\alpha_{j-1}}^{[j-1]} \Gamma_{\alpha_{j-1} \alpha_j}^{[j]s_j} \quad (11)$$



Die kanonische Darstellung enthält an jeder Stelle direkt die Schmidt-Singulärwerte einer Schmidt-Zerlegung.

Normierung :

$$\sum_{s_j} (\Gamma^{[j]s_j})^\dagger (\lambda^{[j-1]})^2 \Gamma^{[j]s_j} = \mathbf{1} \qquad \sum_{s_j} \Gamma^{[j]s_j} (\lambda^{[j]})^2 (\Gamma^{[j]s_j})^\dagger = \mathbf{1}$$

- Trunkierung : Schneide  $\lambda_\alpha$  bei  $\alpha = \chi_{max}$  ab (oder bei  $\lambda_\alpha < \varepsilon$ ).

Discarded weight:  $w := 1 - \sum_{\alpha=1}^{\chi_{cut}} \lambda_\alpha^2$  (12)

Re-normieren:  $\lambda_\alpha \rightarrow \lambda_\alpha / \sqrt{1-w}$ , damit  $\sum_{\alpha} \lambda_\alpha^2 = 1$  (13)

Die Normierung von  $A$  und  $\Gamma$  bleibt erhalten.

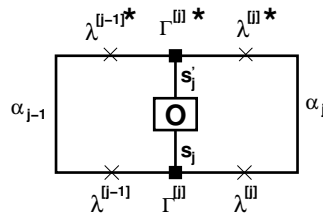
• Erwartungswerte von 1-Platz-Operatoren  $\hat{O}^{[j]}$  :

Man benötigt nur die Matrizen der direkten Umgebung von Platz  $j$ :

$$M_{\alpha_{j-1}\alpha_j}^{s_j} := \lambda_\alpha^{[j-1]} \Gamma_{\alpha_{j-1}\alpha_j}^{[j]s_j} \lambda_{\alpha_j}^{[j]}. \quad (14)$$

Dann ist

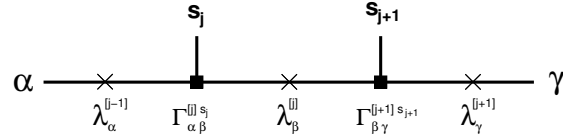
$$\langle \psi | \hat{O}^{[j]} | \psi \rangle = \sum_{s, s'} \langle s' | \hat{O} | s \rangle \text{Tr} (M^{s'})^\dagger M^s \quad (15)$$



• Anwendung eines Zwei-Platz-Operators  $\hat{O}^{[j,j+1]}$  auf einen MPS Zustand :

1. Man benötigt wieder nur die Matrizen der direkten Umgebung und berechnet

$$\Theta_{\alpha\gamma}^{s_j s_{j+1}} := \sum_{\beta} \lambda_{\alpha}^{[j-1]} \Gamma_{\alpha\beta}^{[j] s_j} \lambda_{\beta}^{[j]} \Gamma_{\beta\gamma}^{[j+1] s_{j+1}} \lambda_{\gamma}^{[j+1]} \quad (16)$$



2. Anwenden von  $\hat{O}$  auf  $\Theta$ :

$$\tilde{\Theta}_{\alpha\gamma}^{s'_j s'_{j+1}} = \sum_{s_j, s_{j+1}} \langle s'_j s'_{j+1} | \hat{O} | s_j s_{j+1} \rangle \Theta_{\alpha\gamma}^{s_j s_{j+1}} \quad (17)$$

3. Umkopieren von  $\tilde{\Theta}$  in eine Matrix  $\bar{\Theta}$

$$\bar{\Theta}_{(\alpha s'_j), (\gamma s'_{j+1})} := \tilde{\Theta}_{\alpha\gamma}^{s'_j s'_{j+1}} \quad (18)$$

4. SVD von  $\bar{\Theta}$ . (Schmidt-Rang bis zu  $2\chi$  !)

$$\bar{\Theta}_{(\alpha s'_j), (\gamma s'_{j+1})} = \sum_{\beta=1}^{2\chi} U_{(\alpha s'_j)\beta} \lambda'_{\beta} V_{\beta(\gamma s'_{j+1})}^{\dagger} \quad (19)$$

5. *Trunkieren* von  $\lambda'_{\beta}$  zu einer kleineren Matrix  $\tilde{\lambda}_{\beta}$  (z.B. wieder mit Dimension  $\chi$ ).

Berechnen des Discarded weight  $w$ .

Renormieren:  $\tilde{\lambda}_{\beta} \rightarrow \tilde{\lambda}_{\beta} / \sqrt{1-w}$ .

Abschneiden von  $U$  und  $V^{\dagger}$  bei der neuen Matrixgröße.

6. Extrahieren der neuen Gamma-Matrizen durch Abspalten (Pseudoinverse) der *unveränderten* äußeren  $\lambda$ -Matrizen:

$$\tilde{\Gamma}_{\alpha\beta}^{[j] s'_j} = (\lambda_{\alpha}^{[j-1]})^{\text{inv}} U_{(\alpha s'_j)\beta} \quad , \quad \tilde{\Gamma}_{\beta\gamma}^{[j+1] s'_{j+1}} = V_{\beta(\gamma s'_{j+1})}^{\dagger} (\lambda_{\gamma}^{[j+1]})^{\text{inv}} \quad (20)$$

Ergebnis: neue  $\chi \times \chi$  Matrizen  $\tilde{\Gamma}_{\alpha\beta}^{[j] s'_j}$ ,  $\tilde{\lambda}_{\beta}$ , und  $\tilde{\Gamma}_{\beta\gamma}^{[j+1] s'_{j+1}}$ .

• Zeitentwicklung :

Der Hamilton-Operator sei eine Summe von Zwei-Platz-Operatoren, wie bei der Heisenberg-Kette:  
 $\hat{H} = \sum_i \hat{H}_{i,i+1}$ . Aufspaltung:

$$\hat{H} = \hat{H}_u + \hat{H}_g, \quad \hat{H}_u = \sum_{i \text{ ungerade}} \hat{H}_{i,i+1}, \quad \hat{H}_g = \sum_{i \text{ gerade}} \hat{H}_{i,i+1}. \quad (21)$$

Trotter-Zerlegung:

$$e^{-i\hat{H}\Delta t} = e^{-i\hat{H}_u\Delta t} e^{-i\hat{H}_g\Delta t} + O((\Delta t)^2), \quad (22)$$

mit

$$e^{-i\hat{H}_u\Delta t} = \prod_{i \text{ ungerade}} e^{-i\hat{H}_{i,i+1}\Delta t}, \quad e^{-i\hat{H}_g\Delta t} = \prod_{i \text{ gerade}} e^{-i\hat{H}_{i,i+1}\Delta t}. \quad (23)$$

Vorgehen:

1. Schreibe den Anfangszustand als kanonischen MPS.
2. Berechne die Matrixelemente  $\langle s'_j s'_{j+1} | e^{-i\hat{H}_{j,j+1}\Delta t} | s_j s_{j+1} \rangle$
3. Ein Zeitschritt: Wende  $e^{-i\hat{H}\Delta t}$  gemäß der Trotter-Zerlegung an, durch sequentielles Anwenden der Zwei-Platz-Operatoren  $e^{-i\hat{H}_{j,j+1}\Delta t}$ , zunächst für ungerade  $j$ , dann für gerade  $j$ .
4. Nach einem oder mehreren Zeitschritten können Messungen durchgeführt werden.

Alternative: Trotter-Zerlegung 2. Ordnung:

- $e^{-i\hat{H}\Delta t} = e^{-i\hat{H}_u \frac{\Delta t}{2}} e^{-i\hat{H}_g\Delta t} e^{-i\hat{H}_u \frac{\Delta t}{2}} + O((\Delta t)^3)$ ,  
 Messung jeweils nach (mehreren) kompletten Zeitschritten  $e^{-i\hat{H}\Delta t}$ , d.h. zwischen zwei Anwendungen von  $e^{-i\hat{H}_u \frac{\Delta t}{2}}$ . (Ohne Messung kann man wegen  $e^{-i\hat{H}_u \frac{\Delta t}{2}} e^{-i\hat{H}_u \frac{\Delta t}{2}} = e^{-i\hat{H}_u\Delta t}$  Operationen sparen.)