

Advanced Computational Physics

**Zeitentwicklung von 1d Vielteilchensystemen:
Berechnung mittels Matrix Produkt Zuständen**

Zusammenfassung

Sommersemester 2015

H. G. EVERTZ

• Quantenmechanisches Heisenberg Modell in 1 Dimension :

$$\hat{H} = \sum_{i=1}^L J_{xy} \left(\hat{S}_i^x \hat{S}_{i+1}^x + \hat{S}_i^y \hat{S}_{i+1}^y \right) + J_z \hat{S}_i^z \hat{S}_{i+1}^z \quad (1)$$

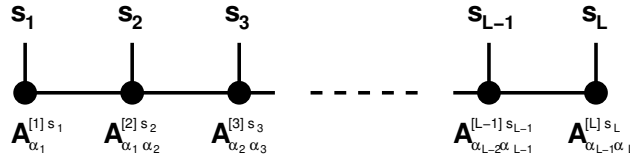
$$= \sum_{i=1}^L \frac{1}{2} J_{xy} \left(\hat{S}_i^+ \hat{S}_{i+1}^- + \hat{S}_i^- \hat{S}_{i+1}^+ \right) + J_z \hat{S}_i^z \hat{S}_{i+1}^z \quad (2)$$

mit $\hat{S}_i^+ |\downarrow\rangle_i = |\uparrow\rangle_i$, $\hat{S}_i^- |\uparrow\rangle_i = |\downarrow\rangle_i$. Es gibt 2^L Basiszustände. In der z-Basis: $|s_1, s_2, \dots, s_L\rangle$, mit $s_i = \uparrow, \downarrow$.

Allgemeiner Zustand: $|\psi\rangle = \sum_{s_1, s_2, \dots, s_L} c_{s_1, s_2, \dots, s_L} |s_1, s_2, \dots, s_L\rangle$.

• Matrixproduktzustände (MPS). Ansatz :

$$|\psi\rangle = \sum_{s_1, s_2, \dots, s_L} \sum_{\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{L-1}} A_{\alpha_1}^{[1]s_1} A_{\alpha_1, \alpha_2}^{[2]s_2} A_{\alpha_2, \alpha_3}^{[3]s_3} \dots A_{\alpha_{L-2}, \alpha_{L-1}}^{[L-1]s_{L-1}} A_{\alpha_{L-1}}^{[L]s_L} |s_1, s_2, \dots, s_L\rangle \quad (3)$$



mit $\chi \times \chi$ Matrizen $A^{[j]s_j}$, $2 \leq j \leq L - 1$, und Vektoren $A^{[1]s_1}$ und $A^{[L]s_L}$.

• Beispiel 1: Produktzustand :

$$\begin{aligned} |\psi\rangle &= | \downarrow \downarrow \uparrow \downarrow \uparrow \downarrow \rangle \\ A^\uparrow &= \begin{matrix} 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \end{matrix} \\ A^\downarrow &= \begin{matrix} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{matrix} \end{aligned} \quad (4)$$

(Wir werden die Zeitentwicklung mit einem solchen einfachen Zustand beginnen.)

• Beispiel 2: Nichtlokales Singulett :

$$\begin{aligned} |\psi\rangle &= \frac{1}{\sqrt{2}} \left(\begin{matrix} | \downarrow \downarrow \uparrow \downarrow \downarrow \downarrow \rangle \\ - | \downarrow \downarrow \downarrow \downarrow \uparrow \downarrow \rangle \end{matrix} \right) \\ A^\uparrow &= \begin{matrix} 0, 0, (1,0), \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, -\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}/\sqrt{2}, 0, 0 \end{matrix} \\ A^\downarrow &= \begin{matrix} 1, 1, (0,1), \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}/\sqrt{2}, 1, 1 \end{matrix} \end{aligned} \quad (5)$$

• SVD : Beliebige $m \times n$ Matrix M : $\boxed{M = U D V^\dagger}$,

$$U^\dagger U = \mathbf{1}, \quad V^\dagger V = \mathbf{1}, \quad D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & & & & \\ & \lambda_2 & & & & & \\ & & \lambda_3 & & & & \\ & & & \ddots & & & \\ & & & & \lambda_r & & \\ & & & & & 0 & \\ & & & & & & \ddots \\ & & & & & & & 0 \end{pmatrix}, \quad \lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \dots \geq \lambda_r > 0 \quad (6)$$

mit $\text{Rang } r \leq \min(n, m)$. (S.a. Wikipedia, englisch).

• **Pseudoinverse** : $D_{\alpha\beta}^{\text{inv}} = 1/D_{\alpha\beta}$ wenn $D_{\alpha\beta} > \varepsilon$, und $= 0$ sonst, mit z.B. $\varepsilon = 10^{-10}$.

• **Schmidt-Zerlegung** : Ein qm System wird in beliebige Teilsysteme A,B aufgeteilt, mit orthonormalen Basen $|j\rangle_A, |k\rangle_B$. Allgemeiner Zustand: $|\psi\rangle = \sum_{jk} c_{jk} |j\rangle_A |k\rangle_B$.

SVD: $C = \tilde{U} D \tilde{V}^\dagger$, mit unitären Basistransformationen \tilde{U} und \tilde{V} , die man auf $|j\rangle_A$ und $|k\rangle_B$ anwenden kann.

$$\Rightarrow |\psi\rangle = \sum_{\alpha=1}^{\chi} \lambda_{\alpha} |A\rangle_{\alpha} |B\rangle_{\alpha}, \quad \sum_{\alpha=1}^{\chi} \lambda_{\alpha}^2 = 1 \quad \text{mit Schmidt-Rang } \chi. \quad (7)$$

Bei einem Produktzustand gibt es nur 1 Summanden: $\chi = 1, \lambda = 1$.

Reduzierte Dichtematrix :

$$\hat{\rho}_A \equiv \text{Tr}_B \hat{\rho} = \sum_{\alpha=1}^{\chi} \lambda_{\alpha}^2 |A\rangle_{\alpha} \langle A| \quad (8)$$

Entanglement :

$$S_A = -\text{Tr} \hat{\rho}_A \log \hat{\rho}_A = -\sum_{\gamma} \lambda_{\gamma}^2 \log \lambda_{\gamma}^2 \quad (9)$$

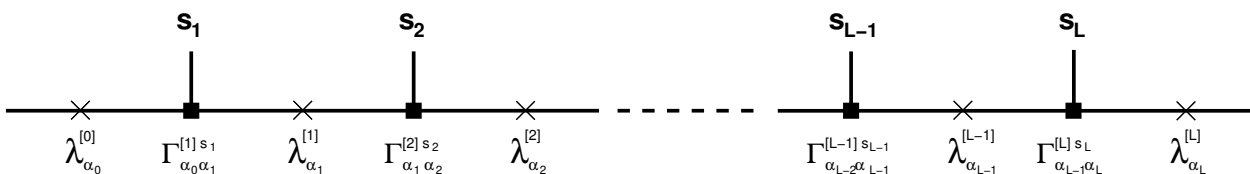
Normierung eines MPS : Aus der Darstellung als Sequenz von Basistransformationen folgt

$$\sum_{s_j} (A^{[j]s_j})^\dagger A^{[j]s_j} = \mathbb{1} \quad \begin{array}{c} \text{A}^{[j]*} \\ \alpha'_j \\ \text{---} \\ \text{---} \\ \alpha_j \\ \text{A}^{[j]} \end{array} = \delta_{\alpha\alpha'} \quad (10)$$

• **Kanonische Darstellung eines MPS** :

Die Singulärwerte aus der Schmidt-Zerlegung werden aus den A-Matrizen herausgezogen (durch Multiplikation mit der Pseudoinversen von λ). Dies definiert die Gamma-Matrizen. Man kann auch noch die Zahlen $\lambda_0 = \lambda_L = 1$ definieren.

$$A_{\alpha_{j-1} \alpha_j}^{[j]s_j} =: \lambda_{\alpha_{j-1}}^{[j-1]} \Gamma_{\alpha_{j-1} \alpha_j}^{[j]s_j} \quad (11)$$

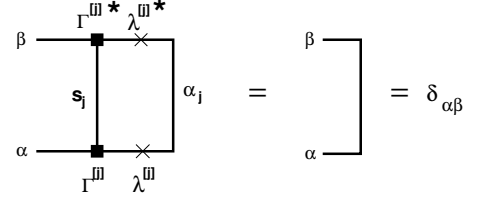
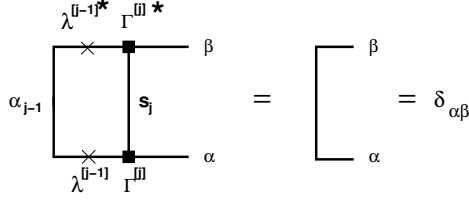


Die kanonische Darstellung enthält an jeder Stelle direkt die Schmidt-Singulärwerte einer Schmidt-Zerlegung.

Normierung :

$$\sum_{s_j} (\Gamma^{[j]s_j})^\dagger (\lambda^{[j-1]})^2 \Gamma^{[j]s_j} = \mathbf{1}$$

$$\sum_{s_j} \Gamma^{[j]s_j} (\lambda^{[j]})^2 (\Gamma^{[j]s_j})^\dagger = \mathbf{1}$$



- **Trunkierung :** Schneide λ_α bei $\alpha = \chi_{max}$ ab (oder bei $\lambda_\alpha < \varepsilon$).

Discarded weight:

$$w := 1 - \sum_{\alpha=1}^{\chi_{cut}} \lambda_\alpha^2 \quad (12)$$

Re-normieren:

$$\lambda_\alpha \rightarrow \lambda_\alpha / \sqrt{1-w}, \quad \text{damit} \quad \sum_{\alpha} \lambda_\alpha^2 = 1 \quad (13)$$

Die Normierung von A und Γ bleibt erhalten.

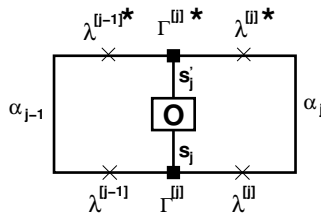
Erwartungswerte von 1-Platz-Operatoren $\hat{O}^{[j]}$:

Man benötigt nur die Matrizen der direkten Umgebung von Platz j :

$$M_{\alpha_{j-1}\alpha_j}^{s_j} := \lambda_\alpha^{[j-1]} \Gamma_{\alpha_{j-1}\alpha_j}^{[j]s_j} \lambda_{\alpha_j}^{[j]}. \quad (14)$$

Dann ist

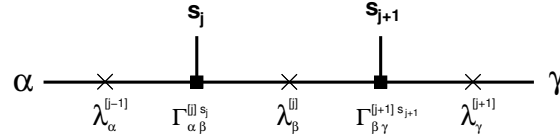
$$\langle \psi | \hat{O}^{[j]} | \psi \rangle = \sum_{s, s'} \langle s' | \hat{O} | s \rangle \text{Tr} (M^{s'})^\dagger M^s \quad (15)$$



• **Anwendung eines Zwei-Platz-Operators $\hat{O}^{[j,j+1]}$ auf einen MPS Zustand :**

1. Man benötigt wieder nur die Matrizen der direkten Umgebung und berechnet

$$\Theta_{\alpha\gamma}^{s_j s_{j+1}} := \sum_{\beta} \lambda_{\alpha}^{[j-1]} \Gamma_{\alpha\beta}^{[j] s_j} \lambda_{\beta}^{[j]} \Gamma_{\beta\gamma}^{[j+1] s_{j+1}} \lambda_{\gamma}^{[j+1]} \quad (16)$$



2. Anwenden von \hat{O} auf Θ :

$$\tilde{\Theta}_{\alpha\gamma}^{s'_j s'_{j+1}} = \sum_{s_j, s_{j+1}} \langle s'_j s'_{j+1} | \hat{O} | s_j s_{j+1} \rangle \Theta_{\alpha\gamma}^{s_j s_{j+1}} \quad (17)$$

Matrix mal Koeffizientenvektor

3. Umkopieren von $\tilde{\Theta}$ in eine Matrix $\bar{\Theta}$

$$\bar{\Theta}_{(\alpha s'_j), (\gamma s'_{j+1})} := \tilde{\Theta}_{\alpha\gamma}^{s'_j s'_{j+1}} \quad (18)$$

4. **SVD von $\bar{\Theta}$.** (Schmidt-Rang bis zu 2χ !)

$$\bar{\Theta}_{(\alpha s'_j), (\gamma s'_{j+1})} = \sum_{\beta=1}^{2\chi} U_{(\alpha s'_j)\beta} \lambda'_{\beta} V_{\beta(\gamma s'_{j+1})}^{\dagger} \quad (19)$$

5. **Trunkieren** von λ'_{β} zu einer kleineren Matrix $\tilde{\lambda}_{\beta}$ (z.B. wieder mit Dimension χ).
Berechnen des Discarded weight w .

Renormieren: $\tilde{\lambda}_{\beta} \rightarrow \tilde{\lambda}_{\beta} / \sqrt{1-w}$.

Abschneiden von U und V^{\dagger} bei der neuen Matrixgröße.

6. Extrahieren der **neuen Gamma-Matrizen** durch Abspalten (Pseudoinverse) der *unveränderten* äußeren λ -Matrizen:

$$\tilde{\Gamma}_{\alpha\beta}^{[j] s'_j} = (\lambda_{\alpha}^{[j-1]})^{\text{inv}} U_{(\alpha s'_j)\beta} \quad , \quad \tilde{\Gamma}_{\beta\gamma}^{[j+1] s'_{j+1}} = V_{\beta(\gamma s'_{j+1})}^{\dagger} (\lambda_{\gamma}^{[j+1]})^{\text{inv}} \quad (20)$$

Ergebnis: neue $\chi \times \chi$ Matrizen $\tilde{\Gamma}_{\alpha\beta}^{[j] s'_j}$, $\tilde{\lambda}_{\beta}$, und $\tilde{\Gamma}_{\beta\gamma}^{[j+1] s'_{j+1}}$.

• **Zeitentwicklung :**

Der Hamilton-Operator sei eine Summe von Zwei-Platz-Operatoren, wie bei der Heisenberg-Kette:
 $\hat{H} = \sum_i \hat{H}_{i,i+1}$. Aufspaltung:

$$\hat{H} = \hat{H}_u + \hat{H}_g, \quad \hat{H}_u = \sum_{i \text{ ungerade}} \hat{H}_{i,i+1}, \quad \hat{H}_g = \sum_{i \text{ gerade}} \hat{H}_{i,i+1}. \quad (21)$$

Trotter-Zerlegung:

$$e^{-i\hat{H}\Delta t} = e^{-i\hat{H}_u\Delta t} e^{-i\hat{H}_g\Delta t} + O((\Delta t)^2), \quad (22)$$

mit

$$e^{-i\hat{H}_u\Delta t} = \prod_{i \text{ ungerade}} e^{-i\hat{H}_{i,i+1}\Delta t}, \quad e^{-i\hat{H}_g\Delta t} = \prod_{i \text{ gerade}} e^{-i\hat{H}_{i,i+1}\Delta t}. \quad (23)$$

Vorgehen:

1. Schreibe den Anfangszustand als kanonischen MPS.
2. Berechne die **Matrixelemente** $\langle s'_j s'_{j+1} | e^{-i\hat{H}_{j,j+1}\Delta t} | s_j s_{j+1} \rangle$
3. Ein Zeitschritt: Wende $e^{-i\hat{H}\Delta t}$ gemäß der Trotter-Zerlegung an, durch sequentielles Anwenden der **Zwei-Platz-Operatoren** $e^{-i\hat{H}_{j,j+1}\Delta t}$, zunächst für ungerade j , dann für gerade j .
4. Nach einem oder mehreren Zeitschritten können Messungen durchgeführt werden.

Alternative: **Trotter-Zerlegung 2. Ordnung:**

- $e^{-i\hat{H}\Delta t} = e^{-i\hat{H}_u \frac{\Delta t}{2}} e^{-i\hat{H}_g\Delta t} e^{-i\hat{H}_u \frac{\Delta t}{2}} + O((\Delta t)^3)$,
 Messung jeweils nach (mehreren) kompletten Zeitschritten $e^{-i\hat{H}\Delta t}$, d.h. zwischen zwei Anwendungen von $e^{-i\hat{H}_u \frac{\Delta t}{2}}$. (Ohne Messung kann man wegen $e^{-i\hat{H}_u \frac{\Delta t}{2}} e^{-i\hat{H}_u \frac{\Delta t}{2}} = e^{-i\hat{H}_u\Delta t}$ Operationen sparen.)